# 강지수

# 대전광역시, 대한민국 dev.newjacob19@gmail.com

연구 관심분이	<b>)</b> }
---------	------------

컴퓨터 비전, 인공지능

#### 경력사항

#### 인턴

인공지능 연구실 (이규빈 교수님)

융합기술학제학부, 광주과학기술원(GIST) 광주광역시, 오룡동

2022 년 1 월 ~ 현재

## 연구연수생

인간로봇상호작용연구실

인공지능연구소, 한국전자통신연구원(ETRI) 대전광역시, 가정동

2020년 7월 ~ 8월

## 계약직 개발자

인간로봇상호작용연구실

인공지능연구소, 한국전자통신연구원(ETRI) 대전광역시, 가정동

2019년 3월 ~ 7월

### 자율주행을 위한 수신호 인식 인공지능

2020.9 ~ 2021.6

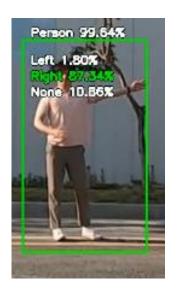
학부 졸업 프로젝트. (1 인 프로젝트)

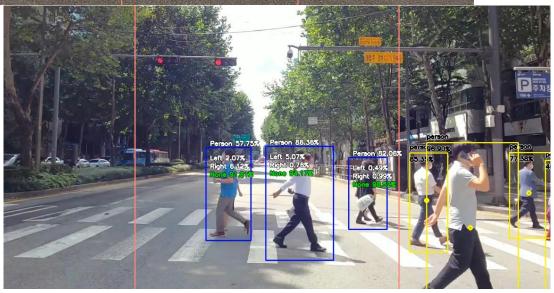
지도교수: 장한얼 교수님

한밭대학교 컴퓨터공학과 2020, 2021 캡스톤 디자인.

- 자율주행중 공사, 사고, 행사, 신호등 고장 등의 상황에서 수신호를 인식.
- 사람을 찾고, 관심영역 내에 있는 사람의 수신호를 인식하여 결과값을 알려줌. 파이토치를 사용하여 제작.







## 포즈추정 기술을 이용한 운동 어플리케이션 제작

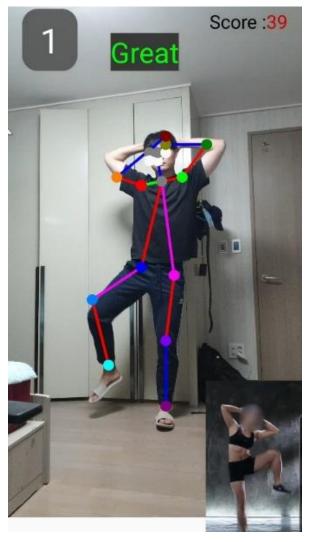
2020.7~2020.9

담당 연구원 : 김도형 박사님

연구연수생

한국 전자통신 연구원 (ETRI)

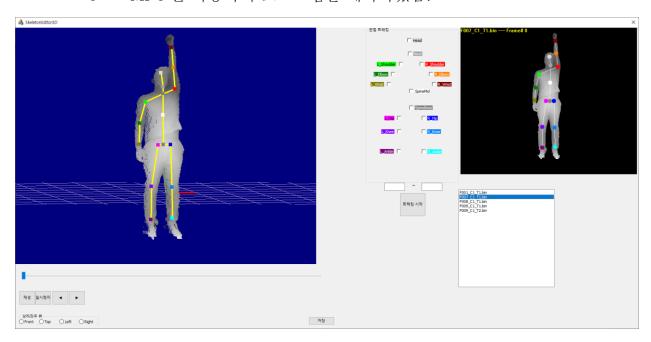
- 포즈 추정, 포즈 유사도 측정 AI 를 이용하여 안드로이드 어플리케이션 제작.
- 우측 아래 포즈와의 각 관절 유사도를 색으로 표시
- Kotlin, NDK 를 사용하여 제작.



과제 명: 고령 사회에 대응하기 위한 실환경 휴먼케어 로봇 기술 개발 NTIS 과제 고유번호 1711103145 계약직 개발자

# 한국 전자통신 연구원 (ETRI)

- Kinect 를 통해 얻은 영상을 OpenGL 을 사용하여 표현하고, 틀린 관절의 위치를 3D 로수정 가능함.
- C++ MFC 를 사용하여 프로그램을 제작하였음.



학력 사항

2014 - 2022 학부생

컴퓨터 공학과, 국립 한밭대학교

대전

2019-2019 단기 교환학생,

English Cultural and Language Courses,

Robertson College

Winnipeg, Manitoba, Canada

논문

컴퓨터 비전 정확도 향상을 위한 시뮬레이션 기반 데이터 생성기법

(심사중) 한국시뮬레이션학회

기타 특이사항

공인 영어점수

토익 770 점

영어 의사소통 : 중간 (뉴질랜드에서 워킹 홀리데이로 일하였음.)

2019.7~2020.6

병력 사항

대한민국 경찰청, 의무경찰 만기전역

2015.10 ~ 2017.7

레퍼런스

요청시 제출.